

Válasz Dr. Faragó István professzor úr bírálatára

Szeretném megköszönni professzor úr bírálatát, értekezésem gondos átolvasását, támogató bírálati véleményét és elgondolkodtató kérdéseit. A bírálatban szereplő észrevételekre és a feltett kérdésekre válaszaim a következők.

1. A Szerző a következő megállapítást teszi (16. oldal): *Mivel egy hipermátrix sajátértékeinek halmaza az egyes blokkok sajátértékeinek uniójaként áll elő (Rózsa, 1991), amivel nem értek egyet.* Ez csak a blokkokra vonatkozó erős megkötések mellett érvényes. Lényeges a hipermátrixok mátrixelemeinek kommutálása, illetve azok egyszerű struktúrája (teljes sajátvektor-rendszer létezése).

Válasz: Köszönöm bírálóm észrevételét! A 16. oldalon említett megfogalmazás valóban félreérthető, és a hivatkozott formában a sajátértékekre levont következtetés hibás. Helyesen a $\delta^2\mathcal{L}$ bármely diszkretizálása *blokkdiagonális mátrixot* eredményez, melynek főátlójában a $\delta^2\mathcal{L}_p$ és $\delta^2\mathcal{L}_s$ második variációkat approximáló blokkok szerepelnek (és a (2.50) egyenletet követő diszkusszió alapján a mellékátlóban lévő blokkok zérus mátrixok). A főátló két említett blokkja szimmetrikus, valós mátrix, így a szimmetrikus mátrixok spektrál tétele alapján a teljes sajátvektor-rendszer létezése garantált. Tehát azon állítás, hogy a $\delta^2\mathcal{L}$ második variációt approximáló mátrix sajátértékei a $\delta^2\mathcal{L}_p$ és $\delta^2\mathcal{L}_s$ második variációkhoz tartozó mátrixok sajátértékeinek uniójaként áll elő, helyes. A félreértést a szöveget megalapozó cikkben helyesen szereplő állítás hibás magyarázata (blokkdiagonális mátrix helyett a hipermátrix szó használata) okozta.

2. A (2.73) funkcionálnak (23. oldal) miért létezik minimuma? Ez a minimum egyetlen? Milyen simaságú? A közelítésére lehet-e más végelelemet alkalmazni?

Válasz: A dolgozat jelöléseit használom. A (2.73) funkcionálban szereplő minden anyagi paraméter (r, q, \dots stb.) pozitív valós szám. Megjegyzendő, hogy a dolgozat szövegébe a (2.71) egyenlet előtt egy sajtóhiba csúszott, hiszen helyesen $\mathbf{C}_{1212} = \mathbf{C}_{2121} = -q(rv_{[xy]}^2 - 1)$. (A sajtóhiba a fejezet további képleteit nem érinti, az ottani eredmények helyesek.) Ismert, hogy $(1 - rv_{[xy]}^2) = (1 - v_{[xy]}v_{[yx]})$ kifejezés fizikai megfontolás miatt pozitív [1]. Így (2.73) funkcionál egy alsó korlátja számítható:

$$\begin{aligned}
 I(\mathbf{u}) &= \int_{\Omega} \{\Psi_m(\mathbf{E}) + \Psi_b(\mathbf{k})\} d\Omega = \int_{\Omega} \{12\xi \mathbf{E} \cdot \tilde{\mathbf{C}} \cdot \mathbf{E} + \mathbf{k} \cdot \tilde{\mathbf{C}} \cdot \mathbf{k}\} d\Omega = \\
 &\int_{\Omega} \{12\xi(\mathbf{E}_{11}^2 + 2rv_{[xy]}\mathbf{E}_{11}\mathbf{E}_{22} + r\mathbf{E}_{22}^2 + 2q(1 - rv_{[xy]}^2)\mathbf{E}_{12}^2)\} d\Omega + \\
 &\int_{\Omega} \{\mathbf{k}_{11}^2 + 2rv_{[xy]}\mathbf{k}_{11}\mathbf{k}_{22} + r\mathbf{k}_{22}^2 + 2q(1 - rv_{[xy]}^2)\mathbf{k}_{12}^2\} d\Omega \geq \\
 &\int_{\Omega} \{12\xi(\mathbf{E}_{11}^2 + 2rv_{[xy]}\mathbf{E}_{11}\mathbf{E}_{22} + r\mathbf{E}_{22}^2)\} d\Omega + \\
 &\int_{\Omega} \{\mathbf{k}_{11}^2 + 2rv_{[xy]}\mathbf{k}_{11}\mathbf{k}_{22} + r\mathbf{k}_{22}^2\} d\Omega = : J(\mathbf{u})
 \end{aligned} \tag{1}$$

Az egyenlőtlenség $(1 - rv_{[xy]}^2) > 0$ következménye. Tekintsük az $\mathbf{E}_{22} = m_1\mathbf{E}_{11}$ és a $\mathbf{k}_{22} = m_2\mathbf{k}_{11}$ egyeneseket, ahol $m_i \in (-\infty \dots \infty)$ és $i \in \{1, 2\}$. Ekkor $J(\mathbf{u})$ a következő alakban írható:

$$J(\mathbf{u}) = \int_{\Omega} \{12\xi \mathbf{E}_{11}^2 (1 + 2rv_{[xy]}m_1 + rm_1^2)\} d\Omega + \int_{\Omega} \{\mathbf{k}_{11}^2 (1 + 2rv_{[xy]}m_2 + rm_2^2)\} d\Omega. \quad (2)$$

Megmutatjuk, hogy mindkét integrálban az anyagi paramétereiktől és az m_i számoktól függő $R_i = 1 + 2rv_{[xy]}m_i + rm_i^2$ polinom pozitív ($i \in \{1,2\}$). Mivel

$$\lim_{m_i \rightarrow \pm\infty} R_i = +\infty, \quad (3)$$

következik, hogy R_i minimumhelyén vett értékét keressük. Az m_i szerinti első deriváltat segítségével kapjuk, hogy R_i minimuma $m_i = -v_{[xy]}$ helyen van. Behelyettesítve

$$R_i|_{m_i=-v_{[xy]}} = 1 - 2rv_{[xy]}^2 + rv_{[xy]}^2 = 1 - rv_{[xy]}^2 > 0. \quad (4)$$

Tehát $I(\mathbf{u}) \geq J(\mathbf{u}) > 0$.

A funkcionál minimumhelyeinek számossága nehéz kérdés:

- (i) Numerikus vizsgálatok a triviális ág és a dolgozatban elemzett, ráncos alakokat tartalmazó posztkritikus ág vizsgálatára irányultak. Ezen kívüli, pl.: sziget-szerűen megjelenő megoldáshalmaz(ok)ról nincs tudomásunk, de a létük az eddigi vizsgálatok alapján nem zárható ki.
- (ii) A [2] publikáció bemutatja, hogy az izotróp modellben a posztkritikus ág valójában nem egy ág, hanem egyensúlyi utak egy családja, ahol a ráncos alak megfelelő geometriai transzformációja felel meg az ágak között váltásnak. Más szavakkal, adott megnyúlás és oldalarány esetén az izotróp modellben ráncos alakok egy családja mind minimalizálja a funkcionált. Ezen jelenség vélhetően az ortotróp modellben is megjelenik, de erre nem végeztünk kiterjedt számítógépes vizsgálatot.

Az ismeretlen függvények regularitása $u \in C^1(\Omega)$, $v \in C^1(\Omega)$ és $w \in C^2(\Omega)$, ez a funkcionál minimumhelyén is szükséges. Így az egyensúlyi egyenletek gyenge alakjának végeeselemes számításához u és v közelítése történhet szakaszosan lineáris (C^0 folytonos) bázisfüggvényekkel, azonban w közelítéséhez elengedhetetlen a C^1 folytonos bázisfüggvények használata.

3. A (2.144) képlet (45. oldal) a Szerző ezt írja: „a módszer pontossága $O(4h^2)$ ”. Az Edmund Landautól származó ordó-jelölés egyik tulajdonsága, hogy $O(\text{constans } h^n) = O(h^n)$. Ezért nem látom jelentőségét a fenti összefüggésben a négyes szorzónak.

Válasz: Egyetértek a bíráló megjegyzéssel, a szövegben feleslegesen kerül megemlítésére $O(4h^2)$. Helyesebb lett volna azt írni, hogy a (2.144) szerinti módszer pontossága, hasonlóan a (2.143) szerinti képlethez $O(h^2)$. Azonban a (2.144) szerinti becslés a fele olyan sűrű diszkretizáló rácshoz tartozik és ez előnytelen a számítás szempontjából.

4. A 3. fejezetben a Szerző azzal a feltételezéssel él, hogy a kezdeti Jordan típusú görbületfüggvénye generikus (azaz minden kritikus pontja vagy maximum, vagy minimum). A vizsgálat során egy további feltételezéssel is él: *Ámbár a fejezetben bemutatásra kerülő eredmények közül több általánosítható konkáv, illetve konvex görbékre, az egyszerűség kedvéért felteszem, hogy a görbe szigorúan konvex.* (49. oldal). Ezen feltétel

elhagyásával, avagy csak a szigorúság elhagyásával, feltehető-e, hogy létezik olyan T időpont, hogy minden $t > T$ esetén a görbe szigorúan konvex?

Válasz: A szigorú konvexitás kikötése a T időpont létezése tekintetében nem szükséges feltétel: a 4. fejezetben szereplő vizsgálatok rámutatnak arra, hogy konvex test, (például egy poliéder) koptatása esetén a görbületfüggő modellben létezik $T > 0$ időpont, ameddig az eredeti test lapjain létezik egy nem zérus mértékű ponthalmaz, ahol a test határa sík. Ezen ponthalmaz(ok) legkésőbb a T időpontban nullmértékűek, a test bármely $t > T$ időpontban szigorúan konvex. Az értékezés 3.3. fejezete a T időpontig tartó intervallumot nevezi a *kopás első fázisának* (72. oldal).

Konkáv test esetén szükséges tisztázni, hogy a konkáv felületdarabokon hogyan alakul a kopási törvény. Az egyik lehetséges, de fizikai szempontból nehezen indokolható megoldás, ha az $f(\kappa)$ kopási törvénybe a görbület az előjelének megfelelően kerül beírásra. Például ebben az esetben a *Firey-féle* $f(\kappa) = c\kappa$ kopási törvény a konkáv tartományokon a test növekedéséhez vezet. Ebben az esetben belátható, hogy létezik T időpont, ami felett a test szigorúan konvex. Ezzel szemben, amennyiben olyan $f(\kappa)$ kopási törvényt konstruálunk, amelyben negatív görbület esetén a (test belseje felé megvalósuló) kopás sebessége elegendően nagy, akkor a T időpont létezése kizárható, azaz az evolúció folyamán végig konkáv marad a test.

Érdeemes megemlíteni, hogy a konkáv felületeken a konvex felülettől eltérő evolúciós törvény véleményem szerint további vizsgálódásra okot adó felvetés. Például a klasszikus Bloore modell fizikai interpretációjában a konstans tagot a kisméretű részecskék koptató hatásával, a görbületes tagot a koptatott részecskénél jóval nagyobb koptató részecske hatásával hozzuk összefüggésbe. Konvex kopó test esetén könnyű amellettt érvelni, hogy a kettő megfelelő súlyozása adja a véges méretű koptató részecske esetét (ennek részletes levezetése megtalálható a [3] cikkben). Azonban konkáv felületi pont esetén az ütköző test mérete felülről korlátos. Tehát egy olyan modell mellett is szólnak érvek, ahol az egyenlet egyes együtthatóinak értéke más konvex felületen (véltetően a koptató részecskék méretétől függő konstansok) és más konkáv felületen, ahol a kopó részecske negatív görbületesnek is függvénye az együttható. Azaz egy ilyen megközelítésben a Bloore modell lineáris függése a test görbületesétől eltűnik, egy bonyolultabb, a negatív görbület esetében nemlineáris modellt kapunk eredményül.

5. A 3.1. táblázatban (51. oldal) több, f görbületfüggő kopási törvényt sorol fel a Szerző. Milyen közös matematikai tulajdonságai vannak ezeknek a függvényeknek? A simaságon túlmenően, pl. az $x > 0$ esetén $f(x) > 0$ triviális feltételen túl is egyéb tulajdonság? Ezek hogyan hatnak ki a (3.4)-(3.7) modell megoldhatóságára?

Válasz: A professzor úr felvetésében szereplő feltételek akár gyengíthetőek is, hiszen az $f(x) > 0$ megkötés eredete, hogy minden felületi pontban kopást, azaz anyagvesztéséget tételezünk fel. Amennyiben bármilyen oknál fogva növekedést is tartalmaz a fizikai folyamat, akkor még a pozitivitást sem kell megkövetelni (erre mutat példát az ooid alakfejlődést leíró modell a 3.2. alfejezetben).

Ugyanakkor a (3.4)-(3.7) egyenletek viselkedése a kopási törvény alatt összetett kérdés, ami nem csak a kopási törvénnyel, hanem a kezdeti feltétellel is összefügg. Például az $f(\kappa) = 1$ törvénnyel definiált *Eikonal kopás* az alakzat érintőit azonos mértékben mozgatja a lokális normális irányába. Jelölje T_f az alakzat eltűnéséhez tartozó időt, ami az

Eikonal modellben értelemszerűen véges. A kopási folyamatban a kör invariáns alakzat, ott az egyenletrendszer a teljes kopás alatt és minden kerületi pontban helyesen írja le az érintő irány állandóságát és az w pályasebesség evolúcióját. Ezzel szemben ugyanezen egyenlet körtől különböző kezdeti alakzat esetén $t < T_f$ idő után szingularitást fejleszt (a w pályasebesség a görbe egyes pontjaiban zérussá válik, emiatt a görbe többé nem jól definiált). Az Eikonal kopás esetén a felület szingularitásainak, azaz síkbeli esetben a csúcsok, térbeli esetben a csúcsok és élek megjelenése jól ismert.

6. A (4.1)-(4.2) törvény (79. oldal) általánosítása az r (úm. környezeti) skaláris paraméter bevezetésével nyert (4.3)-(4.4) modell. (Mint láttuk, ez a modell $r=0.5$ esetén kritikus.) A Szerző megfogalmazásában: *A modell két feltételezésen alapul: egyrészt az ütközés valószínűsége a részecske méretétől függ, másrészt az ütközési sebesség független a tömegtől.* Hogyan jön ki ez az implikáció? Vannak-e más jellegű modellek is?

Válasz: Hasonló modellek a fizika számtalan területén a molekuláris léptéktől a csillagködökig bezárólag megjelennek. Az egyes fizikai folyamatokat hűen megadó, egyszerű kernelek keresése aktív kutatási terület. Például a [4] publikáció közel 100, különböző kernelt sorol fel az elmúlt 100 év tudományos irodalmából.

Az értekezésben szereplő összetett kernelt az [5] cikk vezette be, a következő megfontolások alapján. Tegyük fel, hogy a kopás mértéke az X és Y tömegű, ütköző részecskék E_{kin} mozgási energiájával egyenesen arányos. A súlyponti referencia rendszerben a mozgási energia:

$$E_{kin} = \frac{1}{2} \frac{XY}{X+Y} u^2, \quad (5)$$

ahol u a részecskék relatív sebessége. Feltételezve továbbá, hogy átlagosan minden részecskepár esetén u állandó (azaz független X és Y tömegektől) a bináris ütközés egyenleteit kapjuk:

$$\begin{aligned} -X_{,t} &= c_{12} \frac{XY}{X+Y}, \\ -Y_{,t} &= c_{21} \frac{XY}{X+Y}. \end{aligned} \quad (6)$$

Itt c_{12} és c_{21} konstansok tartalmazzák a (5) kifejezés konstans együtthatói mellett az anyag kopással szembeni ellenálló képességét. Azonos anyagú részecskék esetén $c_{12}=c_{21}$. Azonban egy kollektív modellben nem hagyhatjuk figyelmen kívül az X, Y részecskepár ütközésének valószínűségét. Például, reális feltételezésnek tűnik, hogy nagyobb tömegű részecskék egységnyi idő alatt több ütközésben vesznek részt, mint kisebb társaik. Modellünk azon a feltevésen alapszik, hogy adott X tömegű részecske egység idő alatt bekövetkező N_X ütközési száma arányos a méretével, azaz

$$N_X \propto \left(\frac{X}{Y}\right)^r \quad (7)$$

Ezt tekinthetjük úgy, hogy a kollektív modell T idejét a bináris modell t idejéhez képest átskálázzuk a

$$\frac{dT}{dt} = \left(\frac{X}{Y}\right)^{-r} \quad (8)$$

módon. Ekkor

$$-X_{,T} = c_{12} \frac{XY}{X+Y} \left(\frac{X}{Y}\right)^r = c_{12} \frac{X^{1+r}Y^{1-r}}{X+Y}. \quad (9)$$

A továbbiakban a kollektív eset T idejét t -vel jelölve kapjuk az értekezés (4.3) képletét, A (4.4) egyenlet analóg módon származtatható. Mindkét feltevés, azaz az u sebesség állandósága az (5) összefüggésben és az ütközési gyakoriság becslése a (7) egyenletben további vizsgálatokkal finomítható. Azonban érdemes kiemelni, hogy az értekezés (4.26) sorfejtése és az azt követő diszkusszió szerint a kernel r paramétere a kollektív populáció tömegének várható értékét nem, szórásnégyzetét viszont befolyásolja. Ez az összetett kernel egy olyan tulajdonsága, ami véleményem szerint kísérletekkel is igazolható, az ütközés fizikájának részletes elemzése *nélkül*.

7. A Szerző a teljes munkáját átívelően „Numerikus eredmények” fejezetcímet használ. Ezek a szakaszok rendre az elvégzett (és egyébként nagyon igényesen elvégzett) számítógépes kísérletek eredményeit tartalmazzák. Véleményem szerint Szerző által megadott cím nem fejez ki az adott szakasz tartalmát, hiszen nem a numerikus modellt vizsgálja, hanem annak számítógépes realizálását. Megítélésem szerint a „Számítógépes eredmények” elnevezés relevánsabb lenne.

Válasz: Köszönöm bírálóm megjegyzését, amivel egyetértek.

Budapest, 2023.04.27.



Sipos András Árpád

Hivatkozott publikációk

- [1] B.M. Lempriere: Poisson's Ratio in Orthotropic Materials, *AIAA Journal*, 6(11) 2226-2227. 1968
- [2] T.J. Healey, Q. Li, R.B. Cheng: Wrinkling Behaviour of Highly Stretched Rectangular Elastic Films via Parametric Global Bifurcation. *J. Nonlin. Sci.* 23, 777-805. 2013
- [3] G. Domokos, A.A. Sipos, P.L. Várkonyi: Continuous and discrete models for abrasion processes, *Periodica Polytechnica Architecture* 40(1), 3-8. 2009
- [4] C. J. Meyer, D. A. Deglon: Particle collision modeling – A review, *Miner. Eng.* 24, 719-730. 2011
- [5] G. Domokos, G. W. Gibbons: The Geometry of Abrasion, in: *New Trends in Intuitive Geometry*, edited by: Ambrus, G., Bárány, I., Böröczky, K. J., Fejes Tóth, G., and Pach, J., Springer, Berlin, Heidelberg, 125-153. 2018